

# 李润宗

18513053737 | lrz18513053737@gmail.com



## 教育经历

亚琛工业大学 工程管理 硕士	2024年09月 - 2027年03月
美国肯塔基大学 机械工程 本科 交换/交流	2022年08月 - 2023年05月
北京工业大学 机械工程 本科	2020年09月 - 2024年07月

## 实习经历

大众汽车集团 (中国) 采购质保	2026年04月 - 2026年10月 北京
<ul style="list-style-type: none"><li>参与供应商采购质保项目, 支持内外饰、金属件及动力总成等零部件的供应商质量评估与项目推进。</li><li>跟踪供应商定点、质量评审及 SOP 前项目状态, 定期汇总项目进度、风险项及关键问题。</li><li>基于供应商质量指标和项目数据, 使用 Excel 完成数据清洗、统计分析与可视化展示, 支持团队识别潜在质量风险。</li><li>协助 Q-Rating 供应商评估流程, 配合采购、质量及项目团队推进评审结果确认与问题处理。</li></ul>	
北京日月威科技有限公司 设备研发工程师	2023年06月 - 2026年12月 北京
<ul style="list-style-type: none"><li>参与精密设备的设计与开发工作, 负责零件图纸绘制, 并根据设备需求筛选适配的电机、标准件及气动元件, 整理选型参数后提交团队审核。</li><li>熟悉设备从设计到投产的完整流程, 能够根据客户要求调整设计细节, 协助生产部门制定排期计划, 保障3套设备按约定时间完成制造并顺利交付, 同时避免因设计衔接问题造成项目延期。</li><li>参与设备成本核算工作, 整理各部件物料价格、加工费用等数据, 协助完成初步核算表, 并结合生产实际对设备结构提出优化建议, 以降低小批量制造成本。</li><li>负责现有图纸的优化与修订, 修正标注误差并完善细节参数, 形成可用于工程制图和生产加工的新版本图纸。</li></ul>	

## 项目经历

机器视觉项目   肯塔基大学工程学院	2022年10月 - 2023年01月
<ul style="list-style-type: none"><li>参与基于机器视觉的机器人控制研究, 围绕机器人运动控制与末端执行器操作开展相关工作。</li><li>项目中使用 Python 编程及机器人操作系统实现指定运动路径, 并控制夹爪、真空吸附装置等末端工具。基于 Microsoft RGB-D 相机采集图像数据, 配合改进的图像处理与目标检测算法, 对目标物体的数量、尺寸及空间位置进行识别与分析。</li></ul>	
“挑战杯”视觉机器人路径规划系统开发项目	2021年12月 - 2022年05月
<ul style="list-style-type: none"><li>参与面向激光增材制造场景的视觉机器人路径规划系统开发项目, 重点关注视觉系统在高精度运动控制中的应用。</li><li>项目期间围绕机器人路径规划、视觉识别及运动控制逻辑开展研究, 并独立完成约6000字项目创新方案撰写, 为系统设计与后续开发提供思路支持。</li></ul>	
“星火基金”生物燃料燃烧过程中 LGA 生成规律研究	2021年02月 - 2021年12月
<ul style="list-style-type: none"><li>参与生物燃料污染物排放相关科研项目, 研究重点为中国北方地区生物质燃烧过程中的排放特征。负责协助开展数据分析工作, 包括大规模实验数据整理、处理及可视化图表制作, 并参与完成约6000字研究报告撰写, 为项目结果分析与结论总结提供数据支持。</li></ul>	

## 工作技能

- 通用技能:** Office, 数据分析, 文案撰写。
- 专业技能:** 熟练使用 SolidWorks、AutoCAD 和 ANSYS 等工程软件。掌握 Python 编程及图像处理相关技能。
- 语言:** 英语 (雅思6.0) 德语 (B1)